



## Ablaufmodelle: Prozesse und Interaktionsdiagramme

Modellbildung in der Entwicklung  
 Prof. Dr. Dr. h.c. Manfred Broy  
 Gemeinsam mit Dr. Bernhard Schätz  
 Fakultät für Informatik, TU München  
 SS 2007



## Dualität: Zustands- vs. Ablaufmodelle

- Zustandsmodelle von Systemen:  
 Das Verhalten von Systemen wird durch Zustandsmaschinen und Zustandsübergänge beschrieben
- Ablaufmodelle von Systemen:  
 Das Verhalten von Systemen wird durch Mengen von Abläufen beschrieben  
 Zentrale Fragen:
  - Was ist ein Ablauf/ein Prozess
  - Was sind sequentielle und parallele Abläufe



## Systemabläufe

Wir betrachten Zustandsmaschinen mit Ein/Ausgabe:

Sei

State ein Zustandsraum

IA eine Menge von Eingabe(aktion)en

OA eine Menge von Ausgabe(aktion)en

$\Delta$  eine Zustandsübergangsfunktion

State<sub>0</sub> eine Menge von Anfangszuständen

$$\Delta: (\text{State} \times \text{IA}) \rightarrow \wp(\text{State} \times \text{OA})$$



## Ablauf

Für jeden Anfangszustand  $s_0 \in \text{State}_0$  und jede

Folge von Eingaben

$$e_1 \ e_2 \ e_3 \ e_4 \ e_5 \ e_6 \ \dots$$

erhalten wir eine Folge von Ausgaben

$$a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4 \ a_5 \ a_6 \ \dots$$

eine Folge von Zuständen

$$s_1 \ s_2 \ s_3 \ s_4 \ s_5 \ s_6 \ \dots$$

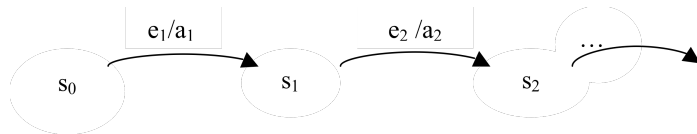
durch

$$(s_{i+1}, a_{i+1}) \in \Delta(s_i, e_{i+1})$$



## Ablauf

Ein Ablauf hat dann die folgende Form:



Abläufe sind somit sequentiell



## Prozesse

Gegeben Aktionsmenge A: Ein Prozess besteht aus

- E einer Menge von Ereignissen
- $\leq$  einer partiellen Ordnung auf E
- $\alpha$  einer Zuordnung von Aktionen auf Ereignisse

$$\alpha : E \rightarrow A$$

Gilt für Ereignisse  $e_1, e_2 \in E$ :

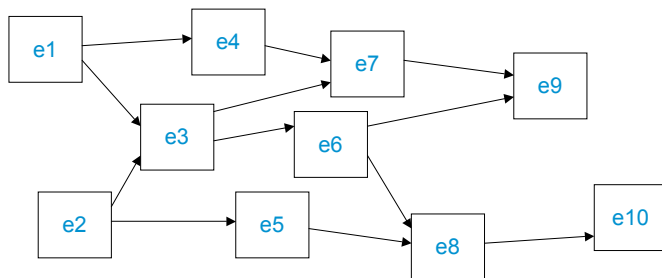
$$e_1 \leq e_2 \text{ oder } e_2 \leq e_1$$

dann heißen  $e_1$  und  $e_2$  zueinander sequentiell  
andernfalls parallel (nebenläufig)



## Graphische Darstellung von Prozessen

Ein endlicher Prozess kann durch einen azyklischen Graphen dargestellt werden:



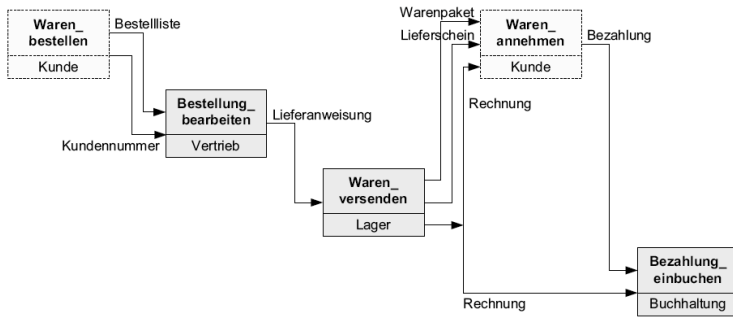
## Prozesse von Zustandsmaschinen

- Jeder Zustandsübergang entspricht einem Ereignis
- Es entsteht ein sequentieller Prozess von Ereignissen
- Die Aktionen sind die Ein-/Ausgabe

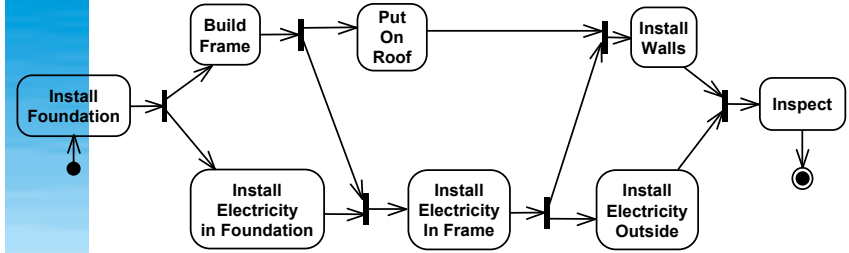


## Geschäftsprozesse

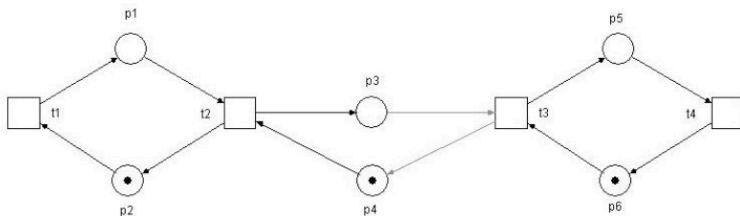
Nach Diss. Thurner



## Activity Diagrams in UML



## Zusammenhang zu Petri-Netzen



## Zustandsmaschinen und Nebenläufigkeit

- Zustandsmaschinen haben zunächst sequentielle Abläufe
- Führt man mehrere Kommunikationskanäle ein, so kann eine Zustandsmaschine parallel Nachrichten empfangen und senden
- Komponiert man Zustandsmaschinen parallel so erhält man parallele Abläufe



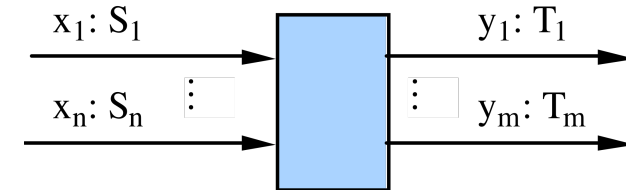
## Zustandsmaschinen mit Ein/Ausgabekanälen

- Seien I und O Mengen von Kanälen
  - Ein Kanal ist eine Kommunikationsverbindung
- Sei M Menge von Nachrichten
- Zustandsmaschine mit Ein- und Ausgabe
 
$$\Delta: (\text{STATE} \times (I \rightarrow M^*)) \rightarrow \wp(\text{STATE} \times (O \rightarrow M^*))$$
 mit Anfangszustand  $\sigma_0 \in \text{STATE}$  gegeben.
- Wir betrachten im Folgenden Moore Maschinen: Dabei hängt die Ausgabe y in  $(s', y) \in \Delta(s, x)$  nur vom Zustand s nicht aber von der Eingabe x ab.



## Zustandsmaschinen mit Ein/Ausgabekanälen

- Seien  $I = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$  und  $O = \{y_1, y_2, \dots, y_n\}$
- Die Kanäle können zusätzlich typisiert sein



## Zustandsmaschinen mit Ein/Ausgabekanälen

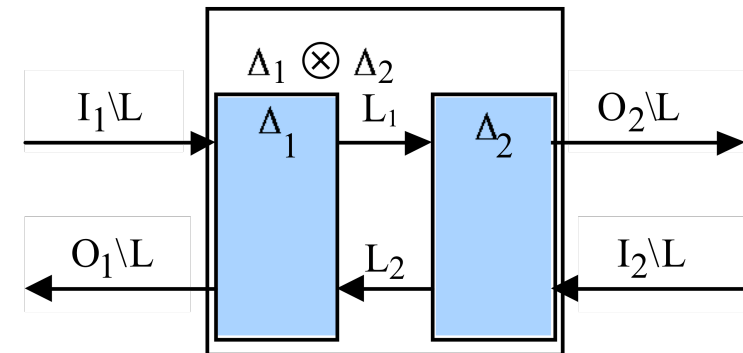
- Seien  $I_j$  und  $O_j$  Mengen von Kanälen
- Sei M Menge von Nachrichten
- Seien Zustandsmaschinen
 
$$\Delta_j: (\text{STATE}_j \times (I_j \rightarrow M^*)) \rightarrow \wp(\text{STATE}_j \times (O_j \rightarrow M^*))$$
 mit Anfangszuständen  $\sigma_{0j} \in \text{STATE}_j$  gegeben. Durch die Komposition der Übergangsfunktionen  $\Delta_1$  und  $\Delta_2$  erhalten wir die Übergangsfunktion:
 
$$\Delta: (\text{STATE} \times (I \rightarrow M^*)) \rightarrow \wp(\text{STATE} \times (I_j \rightarrow M^*))$$
 Definiert durch  $\Delta = \Delta_1 \otimes \Delta_2$ .



## Komposition

$$L_1 = I_2 \cap O_1, L_2 = I_1 \cap O_2, L = L_1 \cup L_2$$

$$I = (I_1 \cup I_2) \setminus L, O = (O_1 \cup O_2) \setminus L$$





## Komposition

- Als Zustandsmenge von  $\Delta = \Delta_1 \otimes \Delta_2$  erhalten wir das Kreuzprodukt der Zustände  
 $STATE = STATE_1 \times STATE_2$   
 mit Anfangszustand  $(\sigma_{01}, \sigma_{02})$ , und  
 $\Delta((\sigma_1, \sigma_2), x) = \{((\sigma'_1, \sigma'_2), z|O) : \exists z \in (IUOUL \rightarrow M^*) : z|l = x \wedge (\sigma'_j, z|O_j) \in \Delta_j(\sigma_j, z|l_j) \text{ für } j = 1, 2 \}$
- Wir definieren für die Maschinen  $Z_i = (\Delta_i, \sigma_{0i})$  für  $i = 1, 2$  die Komposition  $Z_1 \otimes Z_2$  durch die Gleichung  
 $Z_1 \otimes Z_2 = (\Delta_1 \otimes \Delta_2, (\sigma_{01}, \sigma_{02}))$

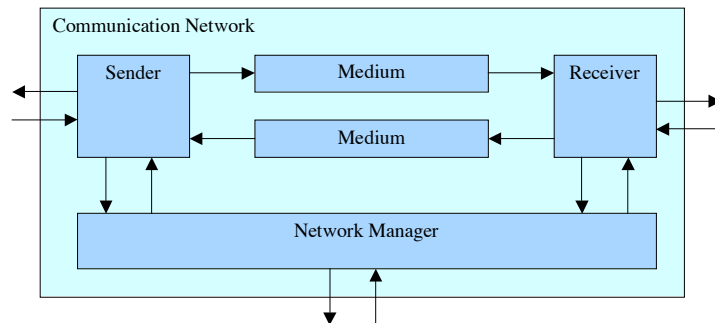


## Konsistenz der Komposition

- Da wir auf unendliche Zustandsräume
  - verallgemeinerte Moore-Maschinen betrachten und deshalb die Ausgabe nur von dem Zustand abhängt,
  - ist die Definition auch im Falle von Rückkopplung konsistent und insbesondere die Komposition totaler Zustandsmaschinen wieder total.
- Hier zahlt sich die Festlegung auf Moore-Maschinen aus.



## Architekturen aus Zustandsmaschinen



## Architekturen von Zustandsmaschinen

- In jedem Schritt
  - empfängt jede Maschine eine Sequenz von Nachrichten über jeden ihrer Kanäle
- und
- versendet jede Maschine eine Sequenz von Nachrichten über jeden ihrer Kanäle

Die Nachrichten können auch Methodenaufrufen oder Rückkehrnachrichten für Methoden entsprechen.



## Interaction Diagrams

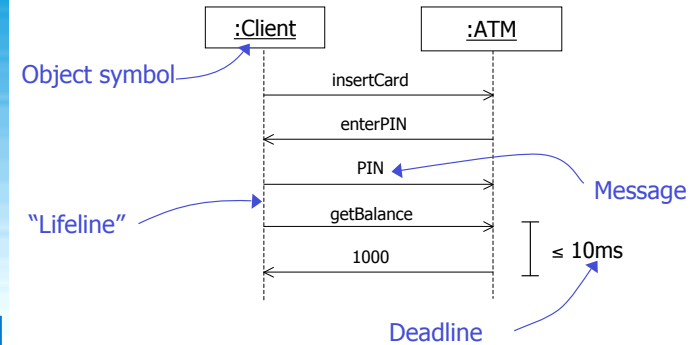
- Interaction is key ingredient of distributed system's SW architecture:
  - synchronous method-/operation calls
  - asynchronous communication via message exchange
- Coordination/Synchronization via interaction to establish use case
- Communication infrastructure:
  - Object/Component identifiers and interfaces
  - Communication paths (⇒ domain model)
  - Method call / message exchange mechanisms
- Communication defines:
  - Assumptions at environment
  - Commitment towards environment



## Interaction Diagrams

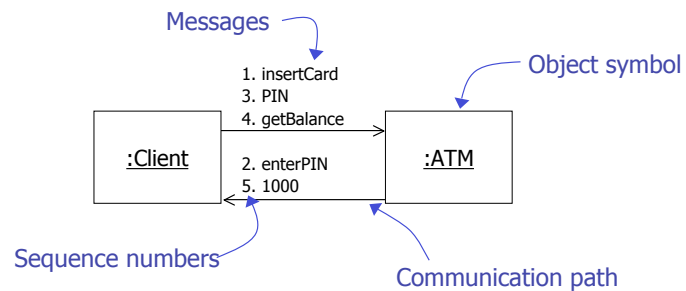
UML: Sequence and collaboration diagrams

Sequence Diagrams (SDs):



## Interaction Diagrams

Collaboration diagrams:



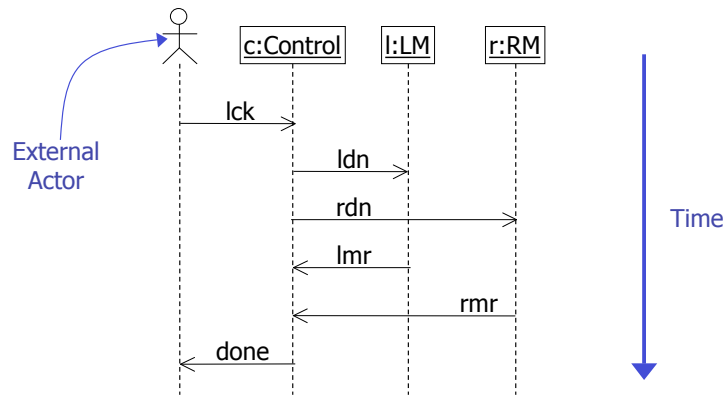
## Sequence Diagrams

Roots of SDs:

- MSC-96 (Message Sequence Charts, ITU-T Standard Z.120)
  - ⇒ Specification and documentation of asynchronous telecommunications protocols
- OMSCs (Object Message Sequence Charts, [POSA96])
  - ⇒ Specification and documentation of control-flow-oriented systems



## Sequence Diagrams: Basic Notation

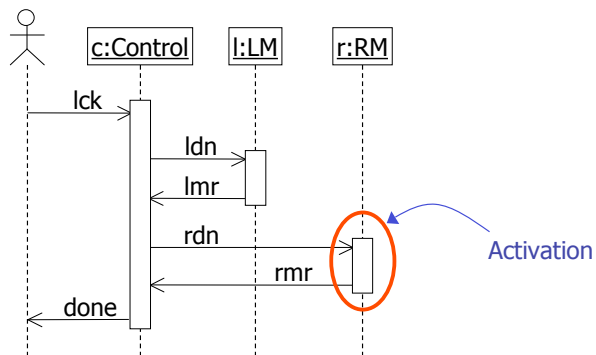


## Sequence Diagrams: Basic Notation

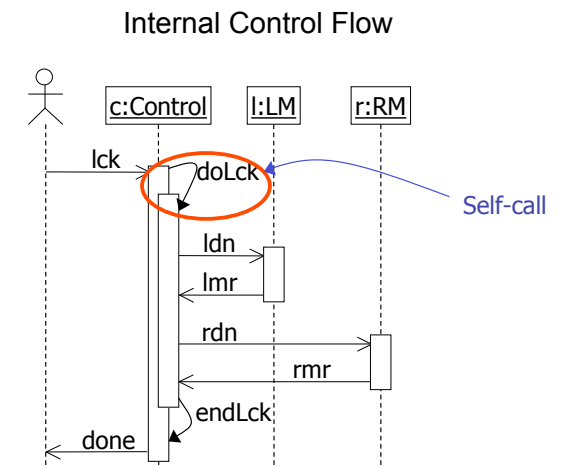
- object symbol:
- lifeline:
- arrows:



## Sequence Diagrams: Activations



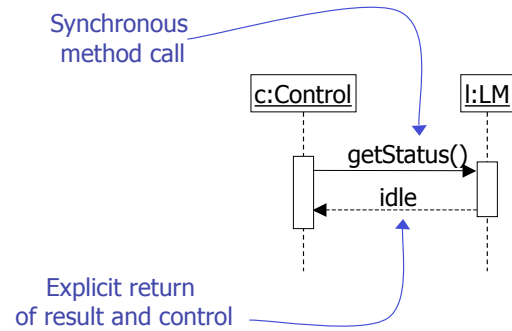
## Sequence Diagrams: Activations





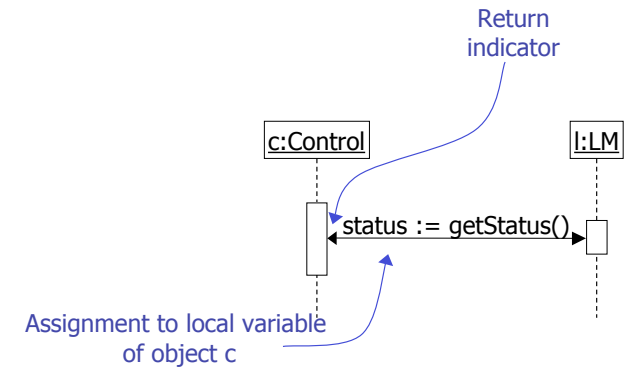
## Sequence Diagrams: Returns

Explicit return arrows indicate return of result and control to caller



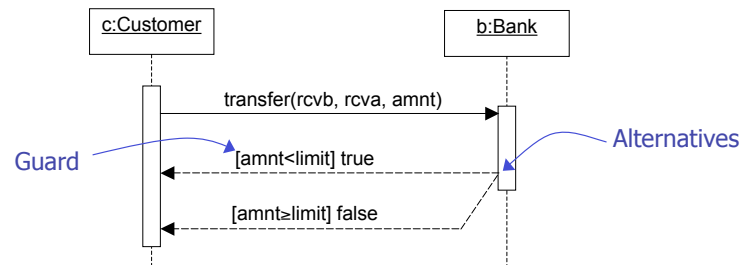
## Sequence Diagrams: Returns

Implicit return of result and control



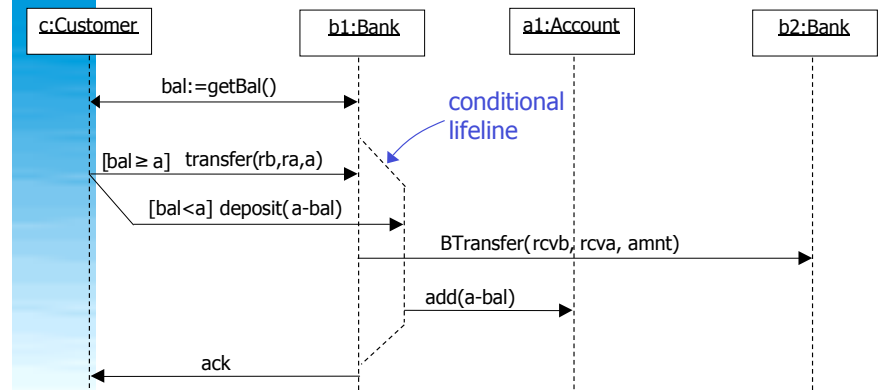
## Sequence Diagrams: Alternatives

Boolean guard: occurrence condition for message



## Sequence Diagrams: Alternatives

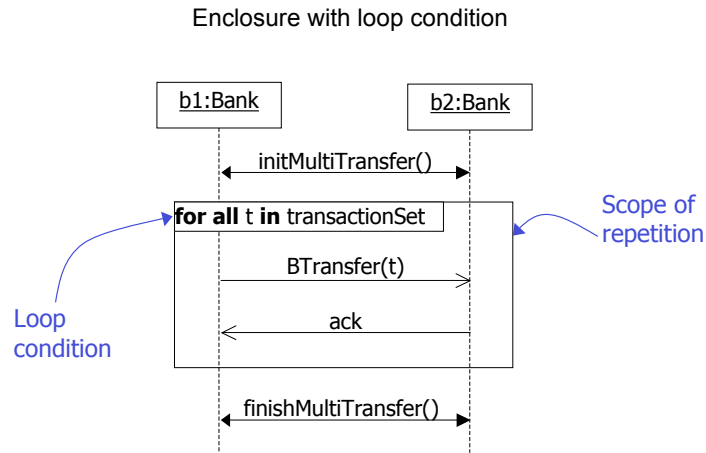
Conditional lifelines



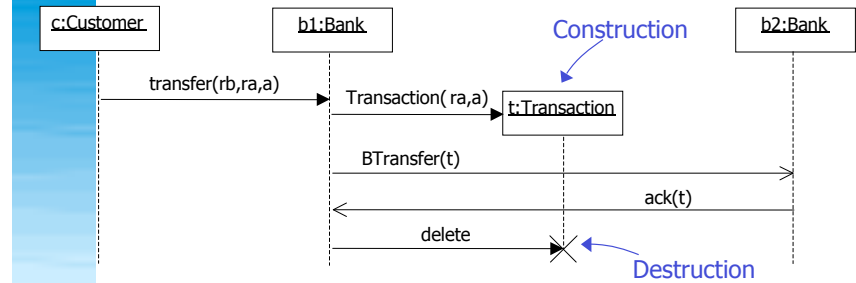




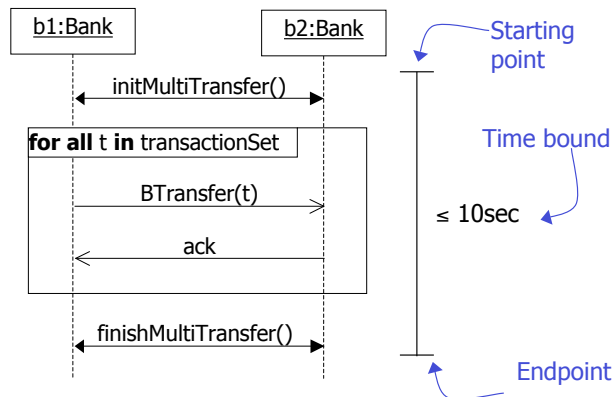
## Sequence Diagrams: Repetition



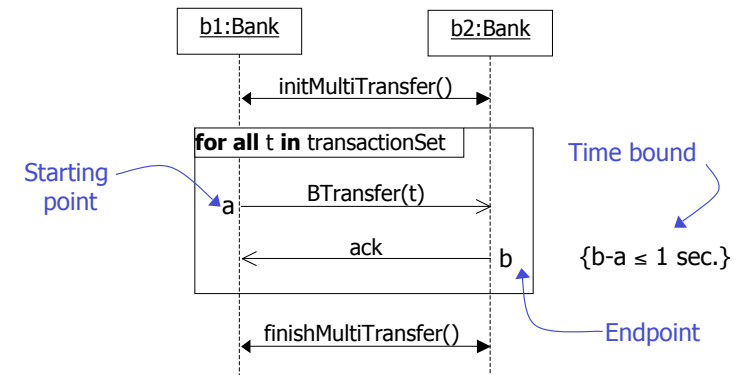
## Sequence Diagrams: Construction and Destruction



## Sequence Diagrams: Time Bounds



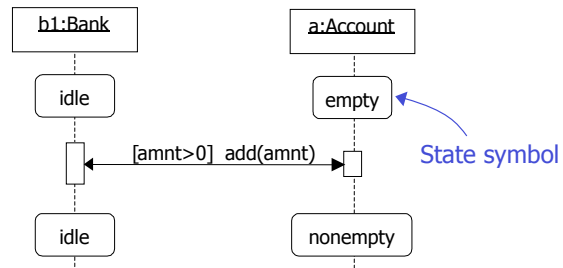
## Sequence Diagrams: Time Bounds





## Sequence Diagrams: State Markers

- Main use for SDs: “global” communication patterns
- Every interaction can change component state!



## Summary Interaction Diagrams

- UML offers
  - Sequence diagrams
  - Collaboration diagramsfor modeling **communication patterns**
- SDs support
  - neutral, asynchronous, synchronous communication
  - alternatives, repetition, object creation/deletion, time bounds, state symbols
- High potentials for interface specification (structure & behavior)